**附件4**

专题报告论坛信息

**智能导航与先进信息融合分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**建图定位进展 | **吴荩****（香港科技大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**智能无人系统自主导航与规划 | **陈林****（湖南大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**面向公众的大规模室内场景导航——基于众包和本地基站混合的自主定位系统 | **余跃****（香港理工大学）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**具有安全意识的基于平面特征点匹配的激光雷达定位算法研究 | **张佳琛****（天津大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**基于因子图优化的无人车多源融合高精度自适应导航关键技术 | **白师宇****（香港理工大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**三维激光雷达辅助都市GNSS-RTK定位 | **刘锡堃****（香港理工大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**基于几类传感器网络的分布式卡尔曼滤波 | **梁晨旭****（中国科学院大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**自适应滤波理论及其在导航定位中的应用 | **薛超****（哈尔滨工程大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**资源约束下的分布式非线性融合估计 | **王如生****（浙江工业大学）** |
| **15:30-16:00** | **报告十**基于视觉辅助的室内行人惯性智能定位技术 | **袁诚****（南京航空航天大学）** |

**智能控制与优化决策理论分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**再生梯度下降算法及其性能分析 | **林一夫****（北京航空航天大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**针对开放交互环境中复杂任务的形式化分析与控制方法 | **吕鹏****（上海交通大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**扩张状态观测器的参数调节理论与应用 | **汤国杰****（中科院数学院）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**智能网联车辆节能与安全预测队列控制 | **罗捷****（浙江工业大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**基于改进多目标差分进化算法的武器目标分配问题 | **白臻祖****（浙江大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**控制误差神经网络补偿驱动的增强型非线性预测控制 | **孙霄阳****（东北大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**复杂系统诊断重构能力量化评估的几何方法 | **魏居辉****（国防科技大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**信息物理系统中的虚假数据注入攻击研究 | **张天予****（东北大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**具有未知方向控制增益的事件触发模型参考自适应滑模控制 | **陈彭浩****（江南大学）** |
| **15:30-16:00** | **报告十**具有时变运动约束的车辆主动悬架系统的神经自适应控制 | **李睿兵****（哈尔滨工程大学）** |

**智能机器人与应用分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**仿生气动人工肌肉机器人的运动控制研究 | **刘根娣****（南开大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**仿豹鲂鮄机器人设计与控制策略学习 | **张天栋****（中国科学院大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**高性能柔顺微夹持器的设计与开发 | **吕泽奎****（澳门大学）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**航爬双态潜航器设计制造与控制方法实现 | **杨皓宇****（哈尔滨工程大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**海参吸捕机器人水下识别及控制研究 | **王昌斌****（中国海洋大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**智能机器人系统的结构学习与高效控制 | **谢正泰****（兰州大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**基于自抗扰控制技术的无人驾驶车辆运动控制研究 | **王浩宇****（天津大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**面向自动驾驶的矢量地图生成方法研究 | **许振华****（香港大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**可重构机器人系统及其多约束条件下多模态控制技术 | **郑志****（重庆大学）** |
| **15:30-16:00** | **报告十**磁控微型机器人的控制，设计及生物医疗应用 | **徐子晨****（澳门大学）** |

**多智能体协同分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**多智能体网络下的分布式优化算法研究 | **石重霄****（东北大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**基于有限通信的多机器人开销缩减策略 | **张嘉政****（兰州大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**拒绝服务攻击下无人机的编队控制 | **张莹****（中国矿业大学）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**分布式状态估计及其目标跟踪应用 | **牛梦飞****（东南大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**带随机传输时延的网络化系统的最优跟踪性能 | **李俊辉****（北京大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**动态环境下无人机集群任务自主决策规划研究 | **王孟阳****（西北工业大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**基于事件触发机制的AUV编队协调控制研究 | **张超****（哈尔滨工程大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**基于自适应事件触发机制的伪线性信息一致性滤波器 | **黄樊晶****（南京理工大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**受限条件下多无人机系统协同控制及应用研究 | **林琼****（湖南大学）** |

**人工智能分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**基于决策边界敏感度的对抗样本检测 | **田晋宇****（澳门科技大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**基于转换器的隐含类别知识探索的RGB-D协同显著性目标检测算法研究 | **张妮****（西北工业大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**通过动作偏好查询增强离线强化学习 | **王慎执****（清华大学）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**零稳定性与深度神经网络鲁棒性的关系 | **陈良铭****（中国科学院大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**人机共融与人本智造 | **李树飞****（香港理工大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**一种面向自适应人机共融的基于视觉的数字孪生人体建模方法 | **范峻铭****（香港理工大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**TinyNPU-面向边缘计算的神经网络处理器 | **官俊涛****（西安电子科技大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**面向神经机器翻译的可感知不确定性课程学习框架 | **周艺恺****（澳门科技大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**基于磁共振成像的重性抑郁症脑动态特性和诊断模型 | **郑凯中****（西安交通大学）** |
| **15:30-16:00** | **报告十**多模态融合目标跟踪方法研究 | **刘红娇****（哈尔滨工程大学）** |

**智能化电气系统分论坛**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **9:30-10:00** | **报告一**高速永磁同步电机过调制策略研究 | **敬润泽****（哈尔滨工业大学）** |
| **10:00-10:30** | **报告二**面向新型电力系统人工智能调控的安全性研究 | **曾兰婷****（浙江大学）** |
| **10:30-11:00** | **报告三**高功率电机磁热性能优化效率提升方法研究 | **李睿烨****（哈尔滨工程大学）** |
| **11:00-11:30** | **报告四**融合知识推理的输电线路多目标检测方法研究 | **王乾铭****（华北电力大学）** |
| **11:30-12:00** | **报告五**基于图像的输电线路关键部件缺陷检测方法 | **杨珂****（华北电力大学）** |
| **12:00-13:30** | **休息** |
| **13:30-14:00** | **报告六**基于非理想数据驱动的机电装备故障诊断研究 | **王剑宇****（四川大学）** |
| **14:00-14:30** | **报告七**基于动态视觉传感器的转速测量系统 | **赵广荣****（山东大学）** |
| **14:30-15:00** | **报告八**面向受限空间工业装备的弱光内窥式成像方法及应用 | **易遵辉****（中南大学）** |
| **15:00-15:30** | **报告九**互联系统的胞型融合估计：一种融合重叠状态的策略 | **章宇晨****（浙江工业大学）** |
| **15:30-16:00** | **报告十**遥操作技术在微观和宏观的应用 | **冯凯****（澳门大学）** |